This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

ANALOG INPUT DEVICE

Patent Number:

JP7281824

Publication date:

1995-10-27

Inventor(s):

MINAMI KIYOSHI

Applicant(s):

NAMCO LTD

Requested Patent:

JP7281824

Application Number: JP19940096956 19940411

Priority Number(s):

IPC Classification:

G06F3/033

EC Classification:

Equivalents:

Abstract

PURPOSE:To improve the position resolution of without making the mechanical structure of the analog input device complex or increasing the whole shape of the device by electrically enlarging the output range of a variable resistor, etc. CONSTITUTION: Upper-limit reference voltages Xmax and Ymax and lower-limit reference voltages Xmin and Ymin are generated corresponding to the maximum limit values and minimum limit values of the output voltages Vx and Vy from variable resistors 4a and 4b which vary in resistance value according to the motion of an input lever, and they are set as the upper-limit and lower-limit reference voltages of A/D converters 10 and 11. And, the A/D converters 10 and 11 convert the actual voltages Vx and Vy of the variable resistors 4a and 4b into digital signals of 0-255 (8 bits) on the basis of the upper-limit and lower-limit reference voltages. Thus, the output voltage ranges of the variable resistors 4a and 4b are electrically expanded.

Data supplied from the esp@cenet database - 12

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平7-281824

(43)公開日 平成7年(1995)10月27日

(51) Int.Cl.⁶

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

G06F 3/033

3 3 0 B 7323-5B

審査請求 未請求 請求項の数5 FD (全7頁)

(21)出願番号

特願平6-96956

(22)出願日

平成6年(1994)4月11日

(71)出願人 000134855

株式会社ナムコ

東京都大田区多摩川2丁目8番5号

(72)発明者 南 清志

東京都大田区多摩川2丁目8番5号 株式

会社ナムコ内

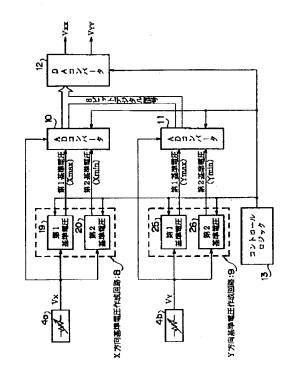
(74)代理人 弁理士 横川 邦明

(54) 【発明の名称】 アナログ入力装置

(57)【要約】

【目的】 ポリューム等の出力範囲を電気的に拡大する ことにより、アナログ入力装置の機械的な構造を複雑に することなく、また、装置の全体形状を大きくすること なく、入力装置の位置分解能を向上する。

【構成】 入力用レバーの動きに応じて抵抗値が変化するボリューム4a, 4bからの出力電圧Vx, Vyの最大限界値及び最小限界値に対応して上限基準電圧Xmax, Ymax及び下限基準電圧Xmin, Yminを作成して、それらを各A/Dコンバータ10, 11の上限及び下限の基準電圧として設定する。そして各A/Dコンバータ10, 11において、上限及び下限の基準電圧を基準としてボリューム4a, 4bの実電圧Vx, Vyを0~255(8ビット)のデジタル信号に変換する。こうして、ボリューム4a, 4bの出力電圧範囲を電気的に拡大する。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 第1限度位置と第2限度位置との間を往 復移動する入力用可動部材の動きに応じた信号を出力す るアナログ入力装置において、

可動部材の位置に対応してアナログ信号を出力する位置 検出手段と、

可動部材の第1限度位置に対応する第1基準電圧を設定 する第1基準電圧作成回路と、

可動部材の第2限度位置に対応する第2基準電圧を設定 する第2基準電圧作成回路と、

第1基準電圧及び第2基準電圧を基準電圧として、可動 部材の実位置に対応する実電圧を所定段階のデジタル信 号に変換するコンパータとを有することを特徴とするア ナログ入力装置。

【請求項2】 上記位置検出手段は、可動部材の動きに 応じて抵抗値が変化する可変抵抗器を有することを特徴 とする請求項1記載のアナログ入力装置。

【請求項3】 可動部材は直交する2方向に関して第1 限度位置と第2限度位置との間で往復移動し、各方向に 関して位置検出手段、第1基準電圧作成回路、第2基準 20 電圧作成回路及びコンバータが設けられることを特徴と する請求項1記載のアナログ入力装置。

【請求項4】 第1基準電圧作成回路及び第2基準電圧 作成回路は、

入力パルス信号に応じて出力信号を1づつ加算するカウ ンタと、

カウンタの出力信号をアナログ信号に変換するD/Aコ ンパータと、

D/Aコンパータの出力信号及び上記位置検出手段の出 力信号を比較するコンパレータと、

コンパレータの出力信号及びクロックパルスを入力する と共に上記カウンタに対する入力パルス信号となる信号 を出力するゲートとを有することを特徴とする請求項1 記載のアナログ入力装置。

【請求項5】 第1基準電圧作成回路又は第2基準電圧 作成回路は、可動部材の第1限度位置に対応する第1基 準位置電圧又は第2限度位置に対応する第2基準電圧を 適時に読み出し可能に記憶する記憶手段を有することを 特徴とする請求項1記載のアナログ入力装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、レバー、ツマミ等とい った可動部材の動きに応じて信号を出力するアナログ入 力装置に関する。

[0002]

【従来の技術】上記のようなアナログ入力装置として、 例えば、ビデオゲーム機の入力装置として用いられるも のがある。例えばビデオゲーム機では、オペレータがレ バー、ツマミ、銃、ハンドル、ペダル等を前後左右に動

る。従来一般的に用いられているアナログ入力装置は、 レバー等の可動部材に可変抵抗器、すなわちポリューム を接続し、レバーを動かしたときの抵抗値変化に起因す る出力電圧の変化を読み取ることによって、そのレバー の位置を検出するようにしている。

【0003】しかしながら、ボリュームの抵抗値可変範 囲はそのボリュームの機械的構造のために比較的狭い範 囲に限定され、よってレバー位置の検出に関する分解能 が悪いという問題があった。この問題を解消するため、 ギヤ比の異なる複数のギヤをレバーに連結してポリュー ムの回転角度を機械的に拡大し、もって分解能を向上す るようにした構造が知られている。しかしながらこのよ うな従来の入力装置では、機械的構造が複雑で装置全体 が大きくなり、そのため、筐体の設計や電気配線の方法 が制限されるという問題がある。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】本発明は、上記の問題 点を解消するためになされたものであって、ポリューム 等といった位置検出手段の出力範囲を電気的に拡大する ことにより、装置の機械的な構造を複雑にすることな く、また、装置の全体形状を大きくすることなく、レバ 一等の位置分解能を向上することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するた め本発明に係るアナログ入力装置は、第1限度位置と第 2限度位置との間を往復移動する入力用可動部材の動き に応じた信号を出力するアナログ入力装置において、可 動部材の位置に対応してアナログ信号を出力する位置検 出手段と、可動部材の第1限度位置に対応する第1基準 電圧を設定する第1基準電圧作成回路と、可動部材の第 2限度位置に対応する第2基準電圧を設定する第2基準 電圧作成回路と、第1基準電圧及び第2基準電圧を基準 電圧として、可動部材の実位置に対応する実電圧を所定 段階のデジタル信号に変換するコンパータとを有するこ とを特徴としている。

【0006】可動部材としては、レバー、ツマミ、銃、 ハンドル、ペダル等といった各種の入力用部材が考えら れる。位置検出手段としては、例えば、可動部材の位置 に応じて抵抗値が変化する可変抵抗器を備えた位置検出 回路を用いることができる。

[0007]

【作用】可動部材の機械的な可変範囲は、第1基準電圧 と第2基準電圧とによって規定される広い電圧範囲に拡 大される。そして、その電圧範囲がコンバータによって 所定段階のデジタル信号に区分される。例えば、コンバ ータとして8ビットのD/Aコンバータを用いれば、位 置検出手段の出力信号を第1基準電圧と第2基準電圧と の間で0~255の段階でデジタル信号に変換できる。 こうして、アナログ入力装置の機械的な構造を複雑化及 かすことによってモニターに映し出された映像を操縦す 50 び大型化することなく、位置検出手段の出力信号の範囲

を拡大でき、さらにコンパータの分解能に応じた高い分 解能を得ることができる。

[0008]

【実施例】図1は本発明に係るアナログ入力装置の一実 施例を示している。このアナログ入力装置は、支持板1 に支持されたレバー2と、レバー2の下端に連結された 2枚の移動片3a及び3bと、各移動片に接続された可 変抵抗器、すなわちボリューム4 a 及び4 b と、そして 各ポリュームに電気的に接続されたレバー位置検出回路 5とを有している。レバー2は、点Pにおいて支持板1 にポールジョイント結合されており、鎖線2で示すよう に逆円錐領域内で自由に移動する。

【0009】レパー2、特にその上端に設けた握り6 は、逆円錐領域 Z内に含まれる直交 2方向、すなわち X -X'方向及びY-Y'方向へ移動できる。今、X-X'方向における第1限度位置(例えば、上限)をX 1、そして第2限度位置(例えば、下限)をX2で表 し、さらにY-Y'方向における第1限度位置(例え ば、上限)をY1、そして第2限度位置(例えば、下 限)をY2で表すものとする。

【0010】レパー2の下端は2枚の移動片3a及び3 bに設けた長穴7a及び7bに嵌合している。レバー2 がX-X'方向へ移動すると、そのレバー2の下端は上 側移動片 3 a を X - X'方向へ移動させ、同時に自らが 下側移動片3bの長穴7b内を移動する。このとき、下 側移動片3bは移動しない。レバー2がY-Y'方向へ 移動すると、そのレバー2の下端は上側移動片3 a の長 穴7a内を移動し、同時に下側移動片3bをY-Y'方 向へ移動させる。このとき、上側移動片3 a は移動しな い。レバー2がX-X'方向成分とY-Y'方向成分の 30 両方で表される座標位置に移動するとき、両方の移動片 3 a 及び 3 b がそれぞれ適宜の距離だけ移動する。

【0011】移動片3a及び3bがそれぞれX-X'方 向及びY-Y'方向へ移動するとき、それらの移動片の 先端に接続されたボリューム4a及び4bが回転し、そ れらの抵抗値が変化する。これらの抵抗値変化は、電圧 信号Vx 及びVy の変化として位置検出回路5へ送られ

【0012】位置検出回路5は、図2に示すように、ポ リューム4aからの出力電圧Vx を受け取って、X- 40 X'方向に関する第1限度位置X1(図1)に対応する 第1基準電圧及び第2限度位置X2 (図1) に対応する 第2基準電圧を作成するX方向基準電圧作成回路8と、 ポリューム4bからの出力電圧Vy を受け取って、Y-Y'方向に関する第1限度位置Y1(図1)に対応する 第1基準電圧及び第2限度位置Y2 (図2) に対応する 第2基準電圧を作成するY方向基準電圧作成回路9と、 各基準電圧作成回路8,9のそれぞれに接続されたA/ Dコンパータ10及び11と、そして両A/Dコンパー

タ12とを有している。上記の各要素の動作タイミング はコントロールロジック13からの指令によって同期が とられる。なお、D/Aコンパータ12は、後段に接続 される回路に応じて省略される場合もある。

【0013】X方向基準電圧作成回路8は、図3に示す ように、第1基準電圧作成部19及び第2基準電圧作成 部20によって構成されている。第1基準電圧作成部1 9は、コンパレータ14、オアゲート15、カウンタ1 6、パッファ17及びD/Aコンパータ18によって構 成される。また、第2基準電圧作成部20は、コンパレ ータ21、オアゲート22、カウンタ23、反転パッフ ァ24及びD/Aコンバータ18によって構成される。

【0014】さらに、Y方向基準電圧作成回路9はX方 向基準電圧作成回路8と同様に、第1基準電圧作成部2 5及び第2基準電圧作成部26によって構成されてい る。第1基準電圧作成部25は、コンパレータ27、オ アゲート28、カウンタ29、パッファ30及びD/A コンパータ18によって構成される。また、第2基準電 圧作成部26は、コンパレータ31、オアゲート32、 カウンタ33、反転バッファ34及びD/Aコンバータ 18によって構成される。

【0015】以下、本実施例のアナログ入力装置の動作 を具体的に説明する。

【0016】 (レバー2の各限度位置に対応する基準電 圧作成工程)まず、図1において、オペレータがX方向 第1限度位置 X1、 X方向第2限度位置 X2、 Y方向第 1限度位置Y1及びY方向第2限度位置Y2の各限度位 置の間でレバー2を移動する。例えば、逆円錐領域2の 外周縁に沿ってレバー2を1周移動する。このとき、図 2において、ポリューム4aからの出力電圧Vx がX方 向基準電圧作成回路8へ、そしてボリューム4bからの 出力電圧Vy がY方向基準電圧作成回路9へ送られる。

【0017】今、各基準電圧作成回路8,9内の第1基 準電圧作成部19,25に着目すると、図3において、 ポリューム電圧Vx, Vy はそれぞれ、コンパレータ1 4,27の反転入力端子に入力される。また、コンパレ ータ14、27の非反転入力端子にD/Aコンパータ1 8の出力信号Vx1 , Vy1 が入力される。

【0018】当初、電圧関係はVx >Vx1 及びVy > Vy1 の関係にあり、このときコンパレータ14, 27 に"L"レベルが出力されてオアゲート15,28が開 き、クロックパルスCLがオアゲート15,28を通し てカウンタ16, 29へ送られる。カウンタ16, 29 はクロックパルスCLの立ち下がりでカウントアップを 行い、その結果、D/Aコンパータ18の出力Vx1, Vy1 は、図4の直線bで示すように徐々に上昇する。

【0019】 コンバータ出力 Vx1, Vy1 が上昇して、 電圧関係がVx ≤Vx1 又はVy ≤Vy1 になると、コン パレータ14, 27の出力が"H"レベルに転じ、その タの出力信号をアナログ信号に変換するD/Aコンパー 50 ためオアゲート15,28は継続して"H"レベルを出 力する。すると、カウンタ16,29に入るパルスが立 ち下がらなくなるのでカウンタ16,29によるカウン トアップが停止する。このときにカウンタ16,29の カウント値をD/A変換した電圧値Xmax , Ymax (図 4の直線d) がポリューム4a及び4bの第1限度位 置、すなわちレバー2のX方向の第1限度位置X1及び Y方向の第1限度位置Y1の各位置に対応する第1基準 電圧Xmax 及びYmax となる。

【0020】一方、上記の第1基準電圧の設定処理と同 時に、ポリューム電圧Vx, Vy は図3においてコンパ 10 レータ21、31の非反転入力端子に入力される。ま た、コンパレータ21、31の反転入力端子にはD/A コンパータ18の出力信号Vx2, Vy2 が入力される。

【0021】当初、電圧関係はVx <Vx2 又はVy < Vy2 の関係にあり、このときコンパレータ21, 31 に"L"レベルが出力されてオアゲート22,32が開 き、クロックパルスCLがオアゲート22,32を通し てカウンタ23,33へ送られる。カウンタ23,33 のカウント値は反転バッファ24,34によって反転さ れた状態でD/Aコンパータ18へ送られるので、D/ 20 Aコンバータ18の出力Vx2, Vy2は、図5の直線b で示すように徐々に下降する。

【0022】コンパータ出力 Vx2, Vy2 が下降して、 電圧関係がVx ≥Vx2 又はVy ≥Vy2 になると、コン パレータ21, 31の出力が"H"レベルに転じ、その ためオアゲート22, 32は継続して"H"レベルを出 カする。すると、カウンタ23,33によるカウントダ ウンが停止する。このときにカウンタ23、33のカウ ント値をD/A変換した電圧値Xmin, Ymin (図5の 直線d)がポリューム4a及び4bの第2限度位置、す 30 なわちレバー2のX方向の第2限度位置X2及びY方向 の第2限度位置Y2の各位置に対応する第2基準電圧X min 及びYmin となる。

【0023】以上により、レバー2(図1)に関して、 X-X'方向の第1基準電圧(例えば、上限電圧)Xma x 及び第2基準電圧 (例えば、下限電圧) Xmin が設定 され、同時にY-Y'方向の第1基準電圧Ymax 及び第 2基準電圧Ymin が設定される。これらの各基準値の設 定処理は、オペレータがレバー2を1周移動させる間に 瞬時に行われる。なお、各カウンタ16,23,29, 33の出力カウント値は、各バッファ17,24,3 0, 34の働きによって適宜の時間間隔ごとに交互にD /Aコンパータ18へ送られる。

【0024】 (レバー2の実位置検出工程) 以上のよう にして設定されたX方向に関する第1基準電圧Xmax 及 び第2基準電圧Xmin は、図2において、A/Dコンバ ータ10へ送られて、このA/Dコンパータの上限基準 電圧及び下限基準電圧として設定される。また、Y方向 に関する第1基準電圧Ymax 及び第2基準電圧Ymin は、A/Dコンパータ11へ送られて、同様に、このA 50 CPU36は、レパー2の傾動位置に対応してアナログ

/Dコンパータの上限基準電圧及び下限基準電圧として 設定される。各A/Dコンパータ10,11は、例えば 8ピットのA/Dコンバータによって構成されており、 上限基準電圧と下限基準電圧との間を256等分する。

【0025】図1において、オペレータがレバー2をX -X'方向及びY-Y'方向へ適宜に移動すると、その 移動に対応してポリューム4a, 4bから出力される実 電圧Vx. Vy が、図2においてそれぞれ、X方向用A /Dコンパータ10及びY方向用A/Dコンパータ11 へ送られる。各コンパータ10,11は、第1基準電圧 Xmax , Ymax 及び第2基準電圧Xmin , Ymin を基準 電圧として、入力した実電圧Vx , Vy を0~255段 階の8ピットデジタル信号に変換してD/Aコンパータ 12へ出力する。D/Aコンパータ12は、送られたデ ジタル信号を後段に配置される各種の機器に対応する適 宜のアナログ信号、例えば0~5 Vの範囲のアナログ信 号に変換して出力する。こうして得られた信号Vxx 及 びVyy がレバー2のX-X'方向及びY-Y'方向の 位置情報となる。

【0026】D/Aコンパータ12の後段に配置される 機器としては、本レバー入力装置を入力用機器として用 いる任意の機器、例えばCRTディスプレイ上に映し出 される映像を見ながらゲームを進行させるビデオゲーム 機等が考えられる。

【0027】図6は、本実施例を用いた場合の位置信 号、すなわち図2のD/Aコンパータ12の出力信号V xx 及びVyy に関する出力電圧範囲Aと、図1のボリュ ーム4a及び4bの出力電圧を直接読みとった場合の出 力電圧範囲Bとを比較するためのグラフである。このグ ラフから明らかなように、本実施例を用いた場合の出力 電圧範囲Aは従来の範囲Bよりも大幅に拡大され、さら にその拡大された範囲Aが256等分に段階的に区分さ れてレバー2の実位置が表示される。その結果、非常に 高い分解能でレバー2に関する位置を検出できる。

【0028】図7は、本発明に係るアナログ入力装置の 他の実施例を示している。この実施例では、レバー2が 第1限度位置X1と第2限度位置X2との間の1方向内 を往復移動する場合を考える。また、この実施例では、 例えば上限基準電圧を作成するための第1基準電圧作成 回路39をCPU36、EEPROM37、そして第1 D/Aコンパータ38によって構成し、下限基準電圧を 作成するための第2基準電圧作成回路40をCPU3 6、EEPROM37、そして第2D/Aコンバータ4 1によって構成する。

【0029】CPU36は、レパー2の第1限度位置 (上限位置) X1に対応する第1基準電圧Xmax 及びレ バー2の第2限度位置(下限位置)X2に対応する第2 基準電圧 Xmin を設定するためのモードであるテストモ ードを有している。このテストモードが選択されると、

7

信号を出力する位置検出手段としてのボリューム4からの出力電圧Vx のうちの上限値及び下限値を読み取り、それらをEEPROM37に書き込んで記憶する。そして、適宜のタイミングでそれらを出力して、それぞれ、第1D/Aコンパータ38及び第2D/Aコンパータ41によってアナログ信号に変換し、さらにそれぞれ、第1基準電圧(上限電圧)Xmax及び第2基準電圧(下限電圧)XminとしてA/Dコンパータ42の基準電圧入力端子に入力する。

【0030】以上のようにして、A/Dコンバータ42 10 に関する上限基準電圧及び下限基準電圧が設定された後、オペレータがレバー2を操作すると、レバー2の傾動角度に対応してボリューム4から出力される実電圧VxがA/Dコンパータ42の入力端子へ送られる。A/Dコンパータ42は、上限基準電圧Xmax及び下限基準電圧Xminを基準電圧として、入力した実電圧Vxをデジタル信号に変換してCPU36へ送り、そしてCPU36はその信号をレバー2の傾動角度情報Vxxとして後段の各種機器、例えばビデオゲーム機へ送る。

【0031】以上、1つの実施例をあげて本発明を説明 20 したが、本発明はその実施例に限られることなく、請求の範囲に記載した技術的範囲内で種々に改変できる。例えば、図1に示した実施例ではX-X'方向及びY-Y'方向の直交2方向に関する位置情報を検出するようにしたが、いずれか1方向の位置情報を検出する場合にも本発明を適用できることは明らかである。また、可動部材としてレバー2以外の任意の部材、例えばツマミ、銃、ハンドル、ペダル等を用いることができる。さらに、それらの可動部材の動きをボリュームに伝達するための機構も、直交状態に配置された2枚の移動片3a及 30 び3bを用いた図1の実施例に限られず、その他任意の構造を採用できる。

[0032]

【発明の効果】請求項1記載のアナログ入力装置によれば、ボリューム等といった位置検出手段の出力範囲を電気的に拡大し、さらにその拡大した範囲内の任意の値を所定段階に等分されたデジタル信号に変換するようにしたので、レバー等といった可助部材の位置を高分解能で検出することができる。しかも、装置の機械的な構造を複雑にすることなく、また、装置の全体形状を大きくす 40 ることもない。

【0033】請求項2記載のアナログ入力装置によれば、従来広く使用されているボリュームを用いた構造のアナログ入力装置に対して本発明を適用できる。

【0034】請求項3記載のアナログ入力装置によれば、前後左右のあらゆる方向に動かされる可動部材に対して本発明を適用できる。

【0035】請求項4又は請求項5記載のアナログ入力 装置によれば、本発明に係るアナログ入力装置を簡単且 つ安価に作ることができる。

[0036]

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係るアナログ入力装置の一実施例を示す斜視図である。

【図2】同アナログ入力装置に用いられる位置検出回路 の一例を示す回路図である。

【図3】同位置検出回路の要部の回路構成を示す回路図である。

【図4】第1基準電圧としての上限基準電圧を設定する 際の過程を示すグラフである。

20 【図5】第2基準電圧としての下限基準電圧を設定する 際の過程を示すグラフである。

【図6】本発明に係るアナログ入力装置による出力電圧 範囲と従来のアナログ入力装置による出力電圧範囲とを 比較するためのグラフである。

【図7】本発明に係るアナログ入力装置の他の実施例の 電気制御プロック図である。

【符号の説明】

2 レバー (可動部材)

4 a, 4 b ポリューム(位置検出手段)

6 握り

8 X方向基準電圧作成回路

9 Y方向基準電圧作成回路

10, 11 A/Dコンパータ

14, 21, 27, 31 コンパレータ

15, 22, 28, 32 オアゲート

16, 23, 29, 33 カウンタ

18 D/Aコンパータ

19,25 第1基準電圧作成部

20,26 第2基準電圧作成部

39 第1基準電圧作成回路

40 第2基準電圧作成回路

